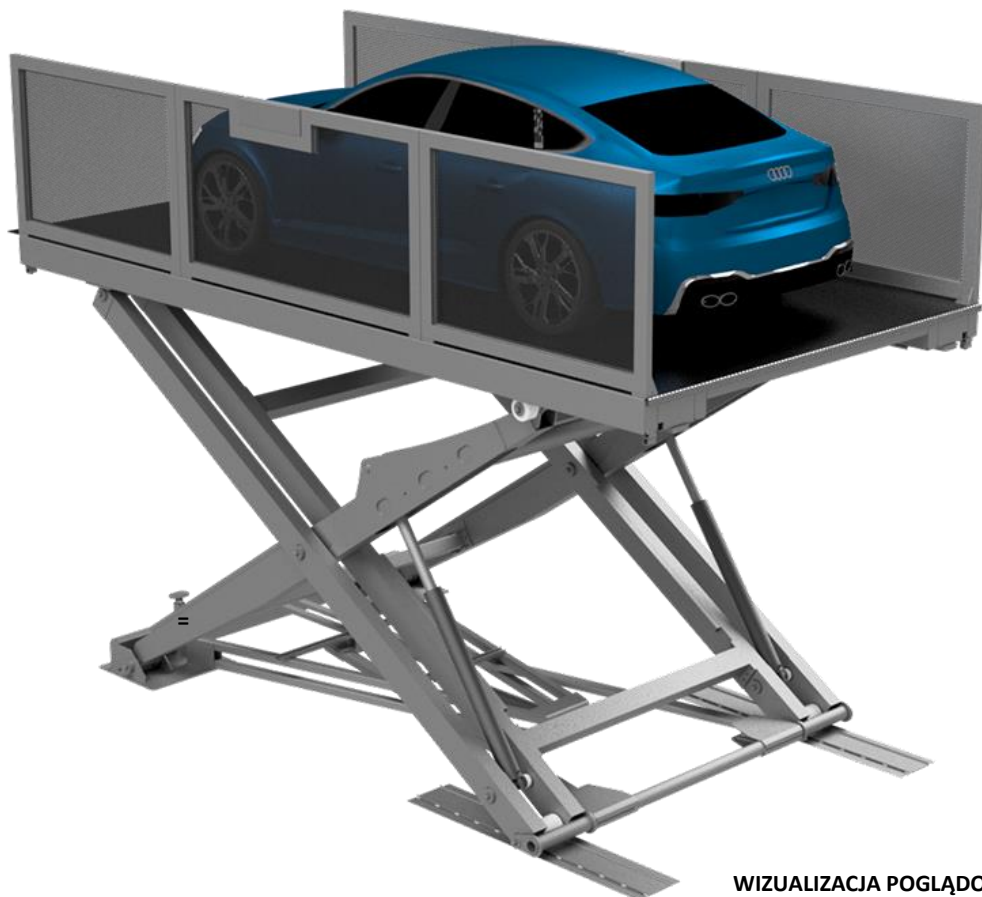


Podnośnik do transportu pojazdów z operatorem oraz pasażerami na pokładzie typu NKFR-XX



WIZUALIZACJA POGLĄDOWA

Modele systemu NKFR-XX

- NKFR-20
- NKFR-25
- NKFR-30
- NKFR-35

PRODUCENT:

1. Dane techniczne

L.p.	Opis	Dane
1.	Producent	PSP NowinaKonopka Technologies sp. z o. o. S.K.
2.	Adres producenta	ul. Krupnicza 6 31-123 Kraków www.nowinakonopka.com
3.	Typ podnośnika	NKFR-XX
4.	Model	NKFR-20 / NKFR-25 / NKFR-30 / NKFR-35
5.	Udźwig znamionowy	2000kg / 2500kg / 3000kg / 3500kg
6.	Kategoria udźwigu	1
7.	Maksymalna ilość transportowanych osób	6+1
8.	Prędkość maksymalna	0,15 m/s*
9.	Prędkość nominalna (średnia)	0,10 m/s *
10.	Maksymalna wysokość podnoszenia	4000 mm
11.	Minimalne wymiary szybu	2500mm x 5100mm
12.	Maksymalne wymiary szybu	3000mm x 6000mm
13.	Minimalna wysokość podszybia	650mm
14.	Ilość przystanków	2
15.	Rodzaj napędu	hydrauliczny
16.	Nominalna moc elektryczna urządzenia	Zależnie od wymagań miejscowych 9-12kW*
17.	Napięcie zasilania elektrycznego	3x400 VAC
18.	Moc zasilacza hydraulicznego	3-15 kW*
19.	Ciśnienie zasilania nominalne	100 bar*
20.	Ciśnienie zasilania maksymalne	250 bar*
21.	Ilość siłowników hydraulicznych	2
22.	Sterowanie	Elektroniczne przewodowe, lokalne, bezprzewodowe RFID
23.	Bramy przystankowe	Standardowo – bramy renomowanych producentów
24.	Zamykanie bram	Automatyczne
25.	Otwieranie bram	Z pulpitów platformy i przywołania, awaryjne - ręczne
26.	Ilość bram	Zależnie od wymagań miejscowych. Minimum dwie
27.	System łączności alarmowej	Z pulpitów platformy z wykorzystaniem sieci telefonii

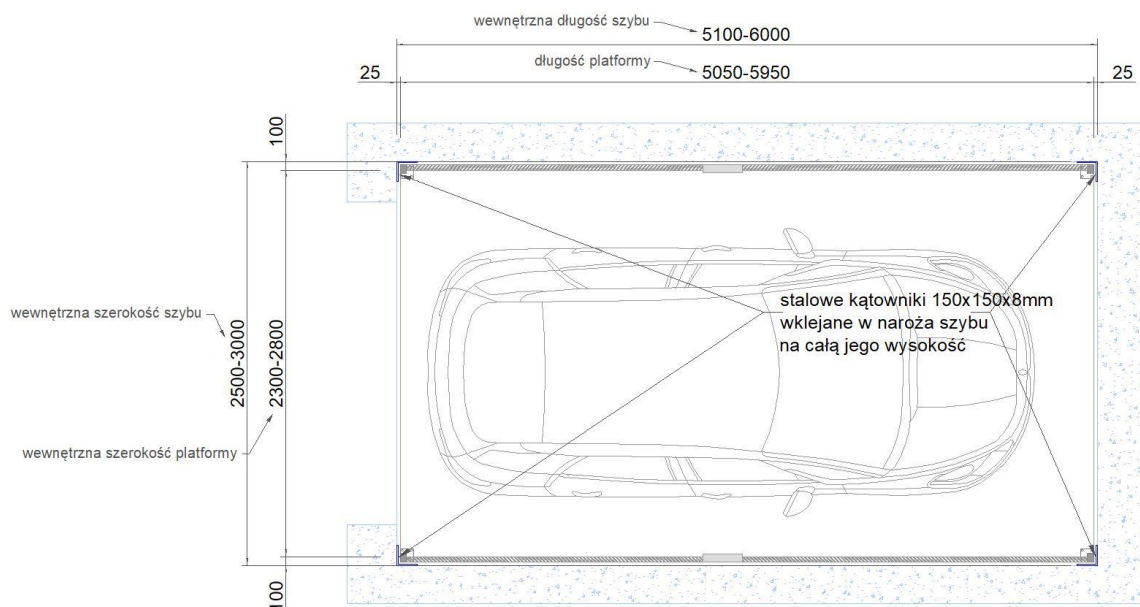
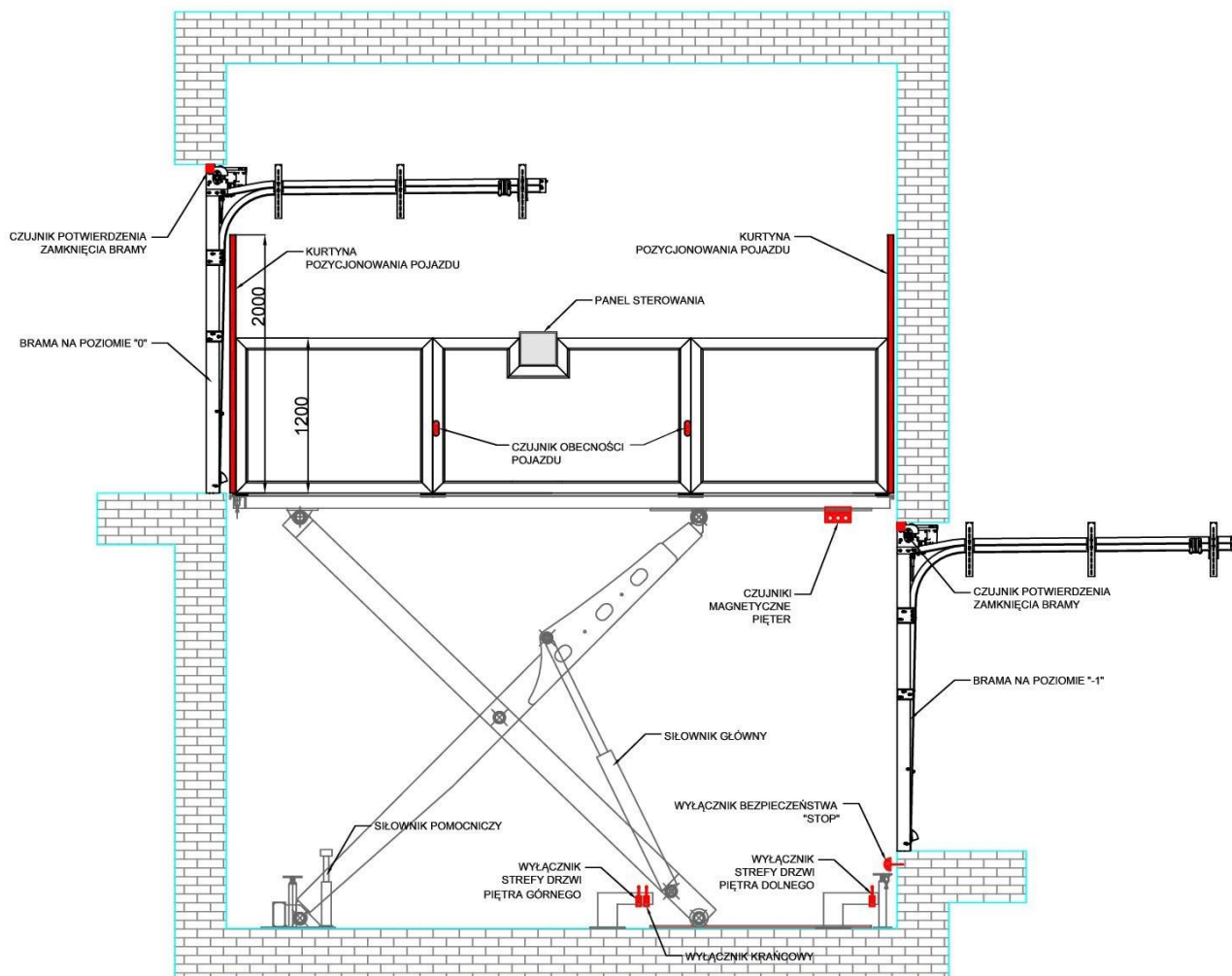
***Podane wartości są przykładowe. W zależności od uwarunkowań mogą one być inne.**

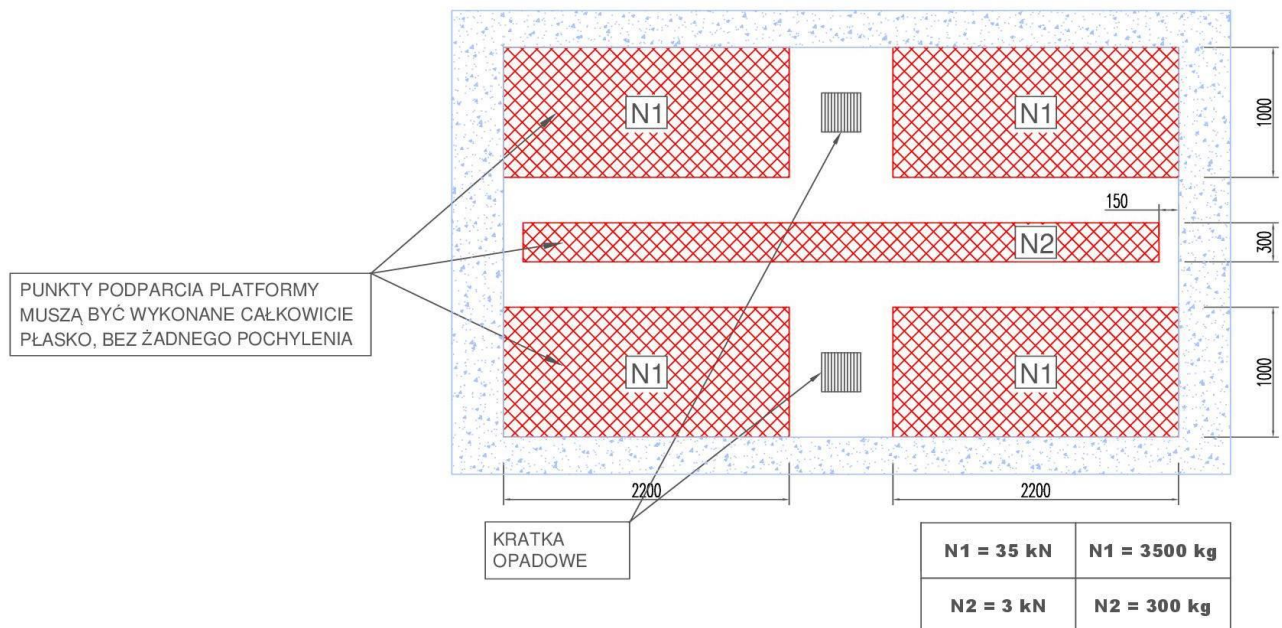
2. Stosowanie Podnośnika zgodnie z przeznaczeniem

Podnośnik do transportu pojazdów z operatorem na pokładzie typu NKFR-XX jest maszyną przeznaczoną do przemieszczania pojazdu wraz z operatorem/kierowcą i pasażerami pomiędzy dwoma przystankami pod warunkiem, że operator ani pasażerowie w czasie transportu **nie opuszczają pojazdu**.

3. Przygotowanie miejsca montażu

Elementy konstrukcyjne garażu powinny być wykonane z betonu klasy co najmniej C25/30, zdolne przenieść podane obciążenia. Szyb należy wykonać na planie prostokąta o nieprzekraczalnych granicznych wymiarach podanych w tabeli danych technicznych.





4. Maszynownia dla podnośnika samochodowego

Konieczne jest zapewnienie maszynowni w bliskim sąsiedztwie szybu. Musi być ona zlokalizowana na dolnym poziomie w odległości nie większej niż 4m od krawędzi szybu. Minimalne wymiary – 100x150cm. Miejsce należy ustalić z dostawcą systemu.

Jeżeli maszynownia nie znajduje się w osobnym pomieszczeniu – miejsce położenia agregatu oraz szafy elektrycznej należy wygrodzić i zapewnić furtkę dostępową.

Z pomieszczenia maszynowni do podszybia należy zapewnić drogę (przepusty, rury osłonowe) o średnicy 2x Ø150mm dla przeprowadzenia przewodów hydraulicznych i elektrycznych

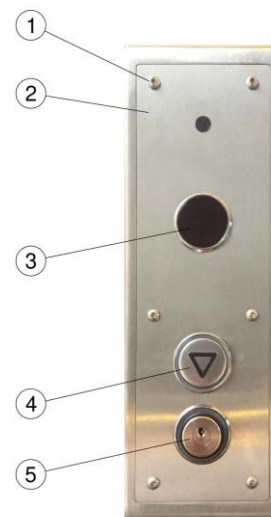
5. Opis ogólny

Konstrukcja nośna podnośnika złożona jest z ramion tworzących konstrukcję nożycową oraz elementów prowadzących, mocowanych do fundamentu. Konstrukcja platformy jest każdorazowo dostosowana do gabarytów szybu w którym ma być zamontowana. Urządzenie wyposażone jest w dwa główne siłowniki hydrauliczne. W zależności od dostarczonej opcji system może być wyposażony w niewielkie siłowniki pomocnicze ułatwiające podnoszenie platformy w początkowej fazie ruchu.

OPIS KASET PRZYWOŁANIA I PANELI STEROWNICZYCH

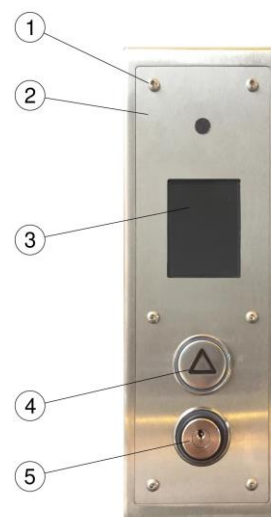
Kaseta przywołania typ A

1. Śruba mocująca
2. Obudowa kasety
3. Sygnalizator świetlny
4. Przywołanie platformy na poziom dolny
5. Stacyjka klucza aktywującego przywołanie (kontrola dostępu)



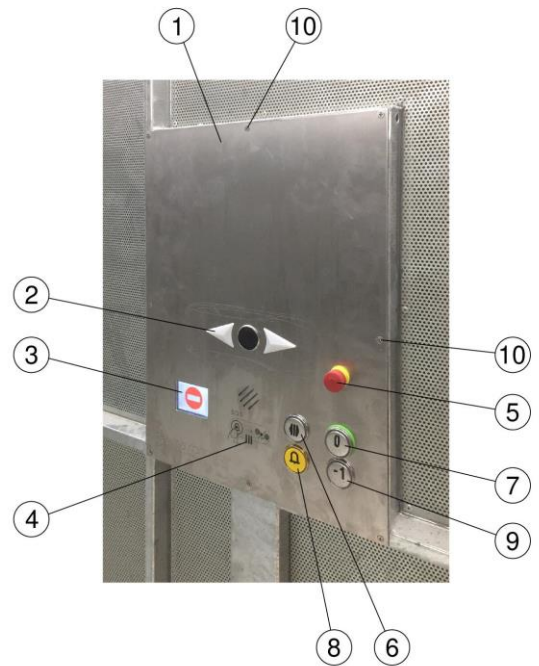
Kaseta przywołania typ B

1. Śruba mocująca
2. Obudowa kasety
3. Wyświetlacz LCD
4. Przywołanie platformy na poziom górny
5. Stacyjka klucza aktywującego przywołanie (kontrola dostępu)



Przykładowy panel sterowania na platformie na lewym i prawym ekranie bocznym

1. Front panelu
2. Wskaźnik pozycjonowania pojazdu na platformie
3. Wyświetlacz wielofunkcyjny
4. Głośnik / mikrofon interkomu
5. Wyłącznik awaryjny STOP
6. Otwarcie bramy
7. Dyspozycja jazdy w górę
8. Przycisk Alarm
9. Dyspozycja jazdy w dół
10. Śruba mocująca

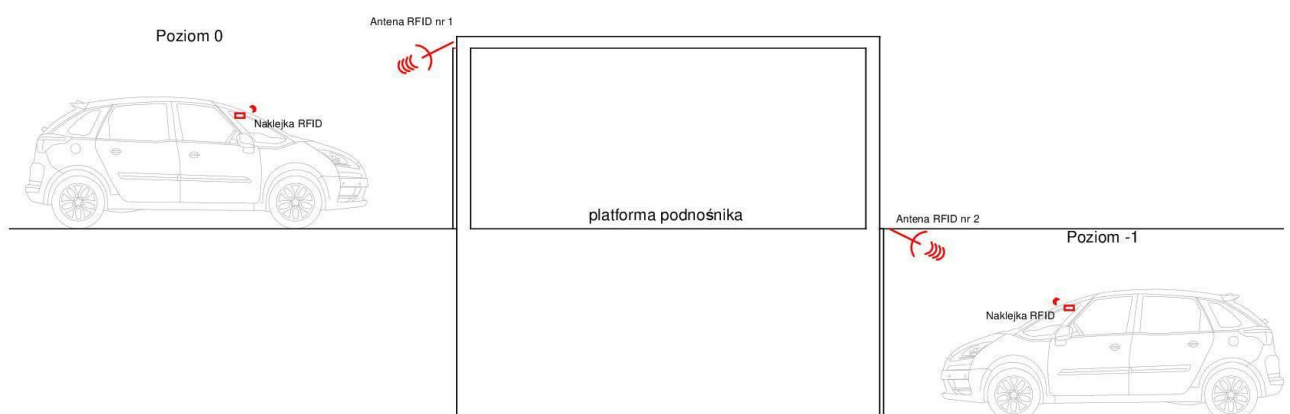


STEROWANIE BEZPRZEWODOWE – (opcja)

Do bezprzewodowego przywoływania platformy i otwierania bram garażowych zastosowano zintegrowany czytnik RFID - UHF średniego zasięgu pozwalający na identyfikację użytkownika w systemie za pomocą naklejonych na przednią szybę samochodu naklejek.

Naklejkę należy umieścić na szybie samochodu w górnej jej części z dala od urządzeń elektronicznych mogących zakłócić jej działanie.

Karta dostępową wraz z czytnikiem kodów RFID to system o regulowanym zasięgu służący do potwierdzenia obecności pojazdu przy konkretnej bramie wjazdowej. Przy współpracy z kontrolerem dostępu sygnał o obecności pojazdu przekazywany jest do głównego sterownika PLC sterującego pracą bram i podnośnika. Sygnał ten aktywuje możliwość użycia pilota radiowego i przywołania platformy na poziom, na którym znajduje się pojazd.



Rysunek schematyczny działania systemu RFID

6. Obwód bezpieczeństwa i obwód sterowania

W obwodzie bezpieczeństwa są zgrupowane następujące zabezpieczenia powodujące zatrzymanie podnośnika:

- **wyłączniki awaryjne:**
- **czujniki potwierdzające zamknięcie bram** wjazdowych (szybowych) blokujące ruch podnośnika;
- **czujniki potwierdzające poprawną pozycję podnośnika** zezwalające na ruch bram.

W obwodzie sterowania są zgrupowane następujące zabezpieczenia:

- **styki potwierdzenia zamknięcia bram** na przystankach pobudzane przez sterownik bramy;
- **wyłącznik krańcowy drogi jazdy** dla ruchu w górę;
- **fotokomórki zabezpieczające przestrzeń za bramą** - opcja
- **fotokomórki potwierdzające obecność samochodu** na platformie;
- **kurtyny zabudowane na krańcach platformy** w ścianach bocznych;
- **czujnik ciśnienia** w układzie hydraulicznym;
- **czujniki temperatury** oraz poziomu oleju w układzie hydraulicznym.

7. Użytkowanie systemu

Do obsługi podnośnika mogą zostać upoważnione wyłącznie osoby przeszkolone.

Bezpieczna eksploatacja podnośnika wymaga od operatora zrozumienia ograniczeń i ostrzeżeń oraz procedur obsługi.

Operator musi zapoznać się z instrukcją obsługi, zrozumieć jej zapisy wraz z zamieszczonymi w niej ostrzeżeniami i wskazówkami oraz złożyć podpis w odpowiedniej części tej instrukcji.

**TYLKO UPRAWNIONE OSOBY MOGĄ
OBSŁUGIWAĆ URZĄDZENIE**